**Следование по линии с 1 датчиком.**

**Компоненты и подключение:**

* Моторы - **M1, M2** 2 шт.
* ИК датчик –**IN1** 1 шт.

**Описание:**

Робот, который ездит по линии.

**Схема:**

Начало

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Стоп

Нет

Мотор 1 Стоп

Мотор 2 вперёд

Да

ИК=черное?